

步进电机控制器 使用说明

一. 产品介绍

YKC-1A 是由我公司自主开发的一款经济型步进电机控制器。该控制器使用进口原装高速智能芯片做为平台，软件上秉承了原YKC-1 的稳定性，可靠性和强抗干扰性。适用于各种环境恶劣的工厂现场。该控制器适用于传感器控制的往返运动控制，定长控制，速度控制等。

- 1 超宽电压输入：DC5-32V
- 2 多重保护功能：有反接保护，过压保护，过流保护
- 3 调速性能：板载电位器调速和外接电位器调速自动切换
- 4 加减速：最优化的 S 型加速，有立即停止
- 5 输出频率：最高可输出 20KHz 脉冲频率。
- 6 输入输出：输入输出全部光耦隔离，输出为负脉冲。输入信号底电平有效。

二. 功能设置

1. 运行模式设置：（拨码开关 上为 1，下为 0）

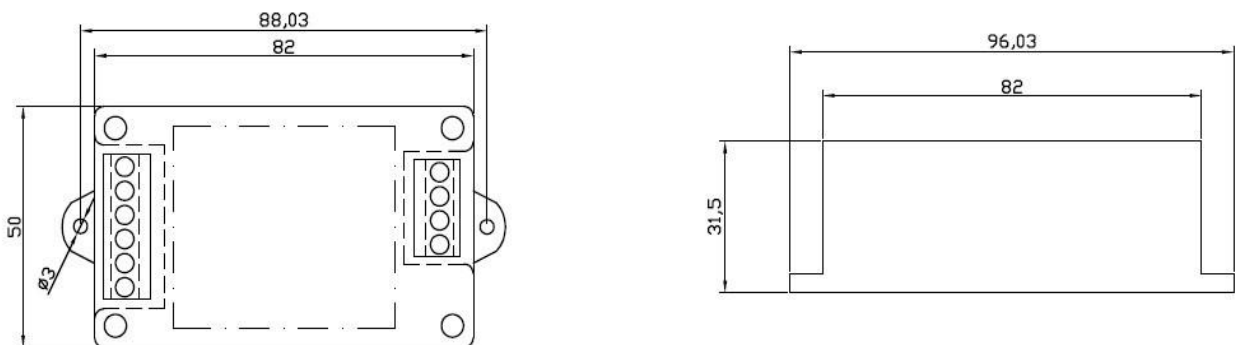
	自动往返模式	单次触发模式	单次往返模式	点动模式
S1	0	0	1	1
S2	0	1	0	1

注 1：1 控制信号为 0-5V，信号为下降沿有效，触发信号必须保持 2.5US 以上

2 板载电位器和外接电位器为自动切换，外接电位器接口悬空，是板载电位器起调速作用，如果接上外接电位器（电阻值 10K，功率不要求）控制板会自动切换到外接电位器调速；

注 2：运行设置开关，板载调速电位器，在控制器内部，打开外壳进行设置。

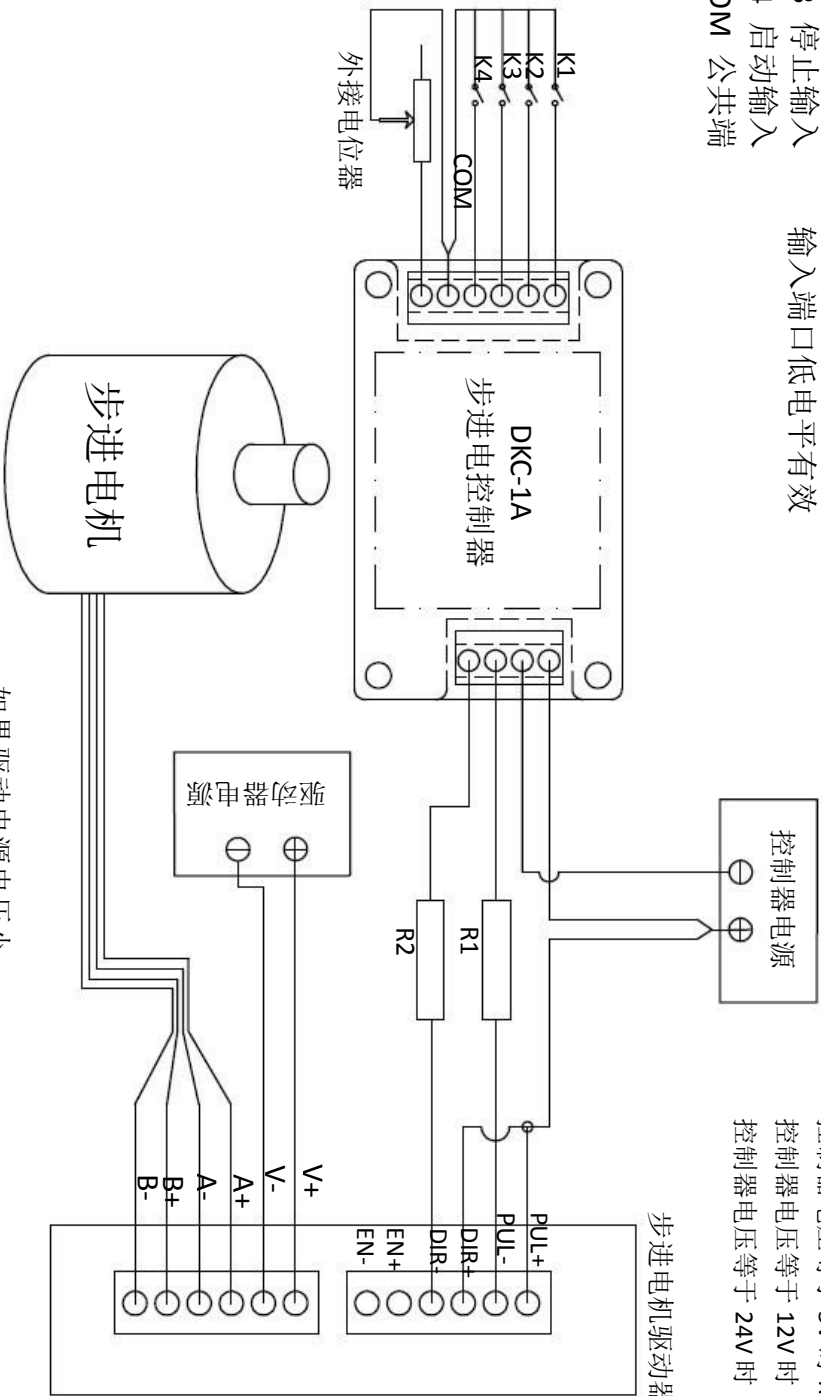
三. 安装尺寸



步进电机控制器YKC-1A 使用说明

- K1 正转限位
- K2 反转限位
- K3 停止输入
- K4 启动输入
- COM 公共端

外接电位器接 1 脚和 2 脚。3 脚空着
 4 个开关可以用各种传感器代替
 输入端口低电平有效



如果驱动电源电压小于 32V 控制器和驱动器可以共用一个电源

- “EN-,EN+ ” 为使能输入端
 一般不使用此功能，所以该端口悬空
- “DIR-” 接控制器“方向-”
- “DIR+” 接控制器电源 正极
- “PUL-” 接控制器“脉冲-”
- “PUL+” 接控制器电源 正极
- R1,R2 为限流电阻
 控制器电压等于 5V 时 R1,R2 不用接
 控制器电压等于 12V 时 R1,R2 为 1K
 控制器电压等于 24V 时 R1,R2 为 2K